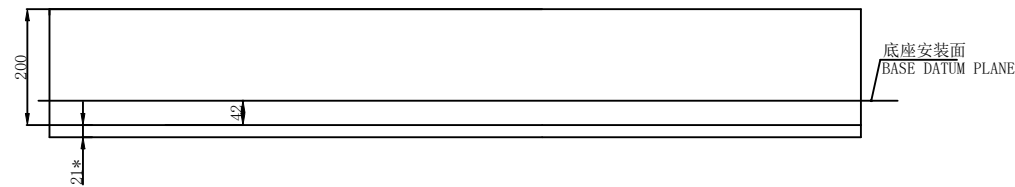


ESR6系列不同臂长机型运动范围参数 ESR6 series range of motion parameters for different arm lengths			
机型名称 The name of the model	ESR6-500Z20	ESR6-600Z20	ESR6-700Z20
a. 第1轴臂长+第2轴臂长 (mm) a. 1st axis arm length+2st axis arm length (mm)	500	600	700
b. 第1轴臂长 (mm) b. 1st axis arm length (mm)	225	325	425
c. 最大运动范围 (mm) c. Maximum range of motion (mm)	555	655	755
d. 第1关节运动范围 (°) d. Range of motion of the 1st joint (°)	132		
e. 第2关节运动范围 (°) e. Range of motion of the 2st joint (°)	150		
f. 运动范围 f. Range of motion	138.1	162.6	232.0
g. 机械停止位的范围 (mm) g. The range of mechanical stop bits (mm)	132.3	155.4	225.4
h. 第1关节机械停止位的角度 (°) h. The angle of the mechanical stop position of the 1st joint (°)	1		
i. 第2关节机械停止位的角度 (°) i. The angle of the mechanical stop position of the 2st joint (°)	1.5		
j. 后方运动范围 (mm) j. Rear range of motion (mm)	425.6	492.5	559.4
k. 后方机械停止位的范围 k. The range of the rear mechanical stop bits	428.5	496.6	564.8
m. 运动范围 m. Range of motion	240	220	220
n. 运动范围 n. Range of motion	245		



EFORT	
埃夫特智能装备股份有限公司 EFORT Intelligent Equipment Co., Ltd.	
比例 Scale	1:1 页码 Page
运动范围图 Robot workspace	
修订记录 revision record	ESR6-700Z20

